

# Arkusz danych produktu

Specyfikacje



## Silnik krokowy LXM 1.7NM

BRS368W131FCA

### Parametry podstawowe

Zgodność gamy	Lexium SD3
Typ produktu lub komponentu	Silnik do sterowania ruchem
skrótowa nazwa urządzenia	BRS3
Maksymalna prędkość mechaniczna	3000 obr/min
Rodzaj silnika	3-fazowy silnik krokowy
liczba biegunów silnika	6
Graniczne napięcie zasilające	230 V prąd przemienny (AC) 325 V prąd stały (DC)
Podstawa montażowa	Kryza
rozmiar kołnierza silnika	57,2 mm
długość	157 mm
średnica kołnierza centrującego	38 mm

### Parametry uzupełniające

głębokość kołnierza centrującego	1,6 mm
liczba otworów montażowych	4
średnica otworów montażowych	5,2 mm
średnica otworów montażowych	66,6 mm
Połączenie elektryczne	Złącze
rodzaj sprzężenia zwrotnego	Enkoder jednoobrotowy SinCos
rozdzielczość sprzężenia zwrotnego prędkości	10 000 punktów/obrot
hamulec trzymania	Z
koniec wału	Wał gładki
drugi wał	Bez drugiego końca wału
średnica wału	8 mm
długość wału	21 mm
moment znamionowy	1,5 N.m
szczytowy moment utyku	1,53 N.m
ciągły moment	1,53 N.m
moment wstrzymujący	1,7 N.m
inercja wirnika	0,38 kg.cm <sup>2</sup>

rozdzielczość	1.8 °, 0.9 °, 0.72 °, 0.36 °, 0.18 °, 0.09 °, 0.072 °, 0.036 ° kąt kroku 200, 400, 500, 1000, 2000, 4000, 5000, 10000 kroków liczba pełnych kroków na obrót
niedokładność	+/- 6 arc min
maksymalna częstotliwość startów	8,5 kHz
Prąd znamionowy [In]	0,9 A
rezystancja	25 om (uzwojenie)
stała czasowa	4,6 ms
maksymalna siła promieniowa Fr	25 N (drugi koniec wału) 50 N (pierwszy koniec wału)
maksymalna siła osiowa Fa	100 N (siła rozciągająca) 8.4 N (ciśnienie)
czas eksploatacji w godzinach	20000 godz. (łożysko)
moc hamowania	8 W
przyśpieszenie kątowe	200000 rad/s <sup>2</sup>
Masa produktu	2 kg

## Środowisko pracy

Normy	IEC 50347 IEC 60072-1
rodzaj chłodzenia	Konwekcja naturalna
temperatura otoczenia dla pracy urządzenia	-25...40 °C
Temperatura otoczenia dla przechowywania	-25...70 °C
wysokość pracy (w metrach nad poziomem morza)	<= 1000 m bez zmniejszania mocy znamionowej
wilgotność względna	15...85 % bez kondensacji
Odporność na wibracje	20 m/s <sup>2</sup> maksimum A zgodnie z IEC 60034-14
stopień ochrony IP	IP41 tuleja wału silnika: conforming to IEC 60034-5 IP56 całkowity oprócz tulei wału: conforming to IEC 60034-5
klasa temperaturowa	F uzwojenie zgodnie z IEC 60034-1

## Jednostka opakowania

Jednostka miary opakowania 1	PCE
Ilość jednostek w opakowaniu 1	1
Wysokość opakowania 1	22 cm
Szerokość opakowania 1	19,5 cm
Długość opakowania 1	40 cm
Waga opakowania 1	2,867 kg
Jednostka miary opakowania 2	P06
Ilość jednostek w opakowaniu 2	12
Wysokość opakowania 2	77 cm
Szerokość opakowania 2	80 cm
Długość opakowania 2	60 cm
Waga opakowania 2	42,904 kg

# Warunki gwarancji

---

Gwarancja

18 miesięcy

## Environmental Data

Firma Schneider Electric dąży do osiągnięcia statusu zerowej emisji netto do 2050 r. dzięki partnerstwom w łańcuchu dostaw, materiałom o mniejszym wpływie na środowisko i gospodarce obiegu zamkniętego za pośrednictwem naszej trwającej kampanii "Use Better, Use Longer, Use Again" w celu wydłużenia żywotności produktów i możliwości recyklingu.

[Environmental Data - objaśnienie >](#)

[Jak oceniamy zrównoważony rozwój produktów >](#)

### Wpływ na środowisko

Ślad węglowy (kg ekwiwalentu CO2 na CR, całkowity cykl życia) **609**

Ujawnienie informacji o wpływie na środowisko

[Środowiskowy profil produktu](#)

## Use Better

### Materiały i opakowania

Opakowanie wykonane z kartonu pochodzącego z recyklingu **Tak**

Opakowanie bez plastiku jednorazowego użytku **Nie**

Chińskie rozporządzenie RoHS [Dyrektywa RoHS Chiny](#)

Bez PCV **Tak**

## Use Again

### Przepakowanie i regeneracja

Profil cyklu życia produktu (PEP) **Nie są wymagane żadne specjalne operacje związane z recyklingiem**

WEEE



Produkt musi być utylizowany na rynkach Unii Europejskiej zgodnie wytycznymi dotyczącymi zbiórki odpadów i nigdy nie może trafiać do pojemników na śmieci.

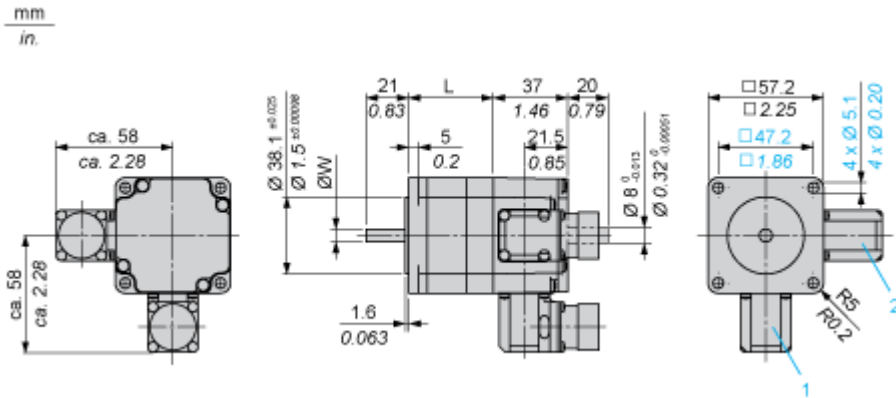
Odbiór

No

## Dimensions Drawings

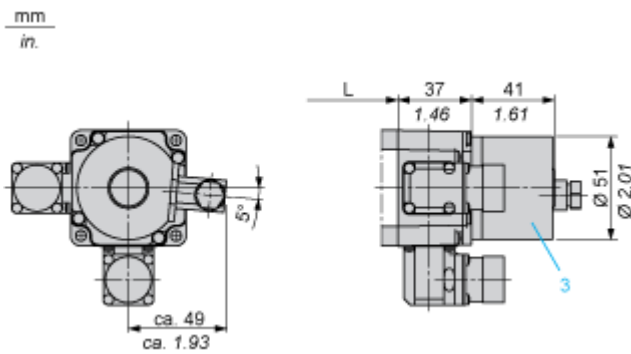
### Dimensions

#### 3-Phase Stepper Motor in Connector Version



- 1 : Plug connection encoder (optional) 12 poles
- 2 : Plug connection motor 6 poles

#### Holding Brake



- 3 : Holding brake (optional)

#### Dimensions in mm

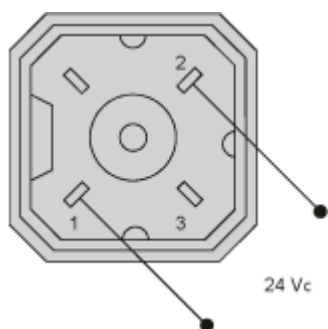
L	Shaft diameter ØW
79 ±0.5	8 ±0.013

#### Dimensions in in.

L	Shaft diameter ØW
3.11 ±0.020	0.31 ±0.00051

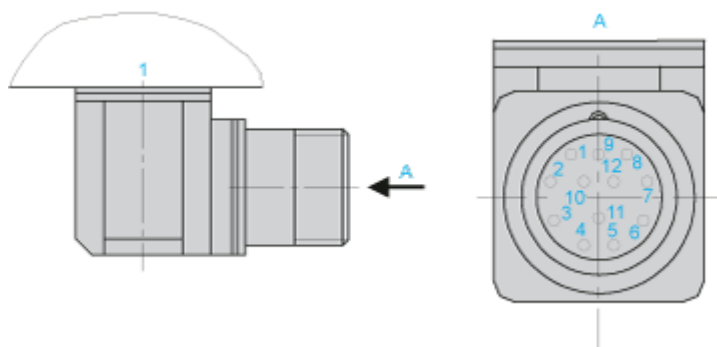
Wiring Diagram of Holding Brake

---



The connector is part of the scope of delivery. Connector designation: Hirschmann type G4 A 5M

## Wiring Diagram of Encoder Plug on BRS3••



1 : Motor housing

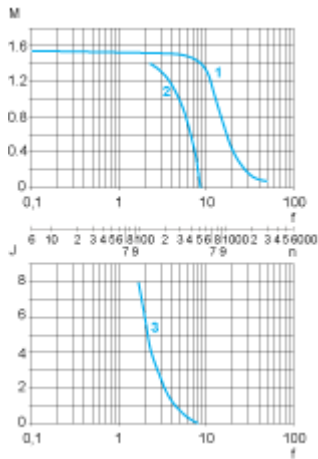
Pin	Designation
1	A
2	A negated
3	B
4	B negated
5	C, I
6	C negated, I negated
7	5 V <sub>GND</sub>
8	+ 5
9	-SENSE
10	+SENSE
11	Temperature sensor
12	Not connected

## Performance Curves

### Torque Characteristics

---

Measurement at 1000 Steps/Revolution, Nominal Voltage DC Bus  $U_N$  and Phase Current  $I_N$



M : Torque in Nm

n : Speed in rpm

f : Frequency in kHz

J : Rotor inertia in kg.cm<sup>2</sup>

1 : Pull-out torque

2 : Pull-in torque

3 : Maximum load inertia